

## Beitrag von "Floyd" vom 21. November 2022, 18:21

So, vom virtuellen Mopped geht es jetzt an das Physische... Die ersten Teile sind gedruckt und die ersten Erfahrungen gemacht. Der Drucker ist noch der Mars Pro, das reicht auch erstmal für den ersten Schuss. Die erste Hürde ist das setzen der Supports, vor allem an den Kühlrippen. Vorteilhaft ist hier bei 1/6 das die Rippen nun 0,6mm dick sind und die Anbindung der Rippenstärke entspricht. Beim 2. Versuch hat es bereits geklappt. Für die Belichtungszeit hab ich ein prima Tool gefunden. Nennt sich Cones of Calibration und zeigt durch die verbundenen Kegel an, das die zeit passt. auf der Rückseite ist eine Gegenprobe, die bei richtiger Einstellung dann nicht richtig gedruckt ist. Leider hat der MarsPro noch ein Display der ersten Generation mit wenig Wumms. 8s sind schon elend lang. Bei dem anvisierten Elegoo Jupiter wird das dann locker in der halben Zeit gehen. Schwarz ist außerdem sowieso ein blöde Farbe und dauert eben nochmal länger.

Die Teile sind nur grob verputzt und gehärtet, wenn ich die weiterverwende, dann kommt hier noch ein Feinschliff. Der Jupiter hat dann eine bessere Auflösung. Möglichweise muss ich an einigen Gravuren nochmal im CAD was machen, dass hier dann die Grundierung nicht die Details frisst. Auch der Zahnriementrieb ist gut gelungen, und passt auch gut drauf. Die Zähne am Riemen habe ich aber im nicht sichtbaren Bereich an den Pulleyes weggelassen, weil das sicherlich Passprobleme geben würde.

Für Donnerstag werde ich nun den großen Drucker ordern, ich bin aber immer noch nicht ganz im reinen mit mir. Anycubic bietet ebenfalls so ein Monster an und der Jupiter ist auch nicht ganz ohne Macken. Ich will mich aber noch heute entscheiden

comp 11992E5A3766.jpg

comp\_11992E5A3767.jpg

comp\_11992E5A3771.jpg

comp 11992E5A3778.jpg

comp\_11992E5A3769.jpg

comp\_11992E5A3776.jpg

comp\_11992E5A3774.jpg

comp\_11992E5A3777.jpg